

30 сентября 2021 г., четверг

Локальная конференция РиМ-2021

Секция IV. Прикладные аспекты применения роботов и мехатронных систем

Состав и порядок выступлений докладчиков будут уточняться

14:00 – 18:30 Дневное секционное заседание. (Зал №2)

Председатель: д.т.н. Филаретов В.Ф.

Ученый секретарь: по согласованию

Регламент: доклад – до 20 мин (выступление и вопросы)

1. **Афонин В.Л., Илюхин Ю.В., Назаров И.А., Смоленцев А.Н., Яковлев М.Г.** Интеллектуальный роботизированный комплекс финишной обработки деталей сложной пространственной формы.
2. **Бурдун Иван Евгеньевич.** Авиационные адаптивные робототехнические системы управления природными пожарами – формирование научно-технологической парадигмы.
3. **Быкова В.С., Машошин А.И., Мартынова Любовь Александровна.** Применение автономных необитаемых подводных аппаратов для освещения подводной обстановки.
4. **Бычков Игорь Вячеславович, Ульянов С.А., Нагул Н.В., Давыдов А.В., Кензин Н.Ю., Максимкин Н.Н.** Методы стратегического и оперативного планирования в широкомасштабных групповых миссиях роботов.
5. **Долгий Ю.Ф., Сальник К.А., Сесекин Александр Николаевич, Ташлыков О.Л.** Минимизация времени перегрузки в реакторах на быстрых нейтронах.
6. **Ермолов И.Л., Князьков Максим Михайлович, Поляков А.В., Усов В.М.** Ассистивные робототехнические технологии для врачебного персонала в период эпидемии COVID-19. (дистанционно)
7. **Ермолов И.Л., Князьков Максим Михайлович, Семенов Е.А., Суханов А.Н.** Способ адаптации вакуумных захватных устройств при их использовании в водной среде (дистанционно)
8. **Зеленский А.А., Дубовсков Вадим Викторович.** Комплекс аддитивного производства объемных строительных конструкций на базе манипулятора с гибкими звеньями. (дистанционно)
9. **Зуев Александр Валерьевич, Жирабок А.Н., Филаретов В.Ф., Шумский А.Е., Проценко А.А.** Идентификация дефектов в нестационарных системах.
10. **Кавтрев Сергей Сергеевич, Проценюк А.С., Плавинский М.Н., Половко С.А., Смирнова Е.Ю., Щур Н.А.** Опыт создания гиперизбыточного необитаемого подводного аппарата.
11. **Кильметов Рафаэль Айдарович.** Робототехническая система для инспекции сложноорганизованных пространств на базе коакскоптера.
12. **Кондрашова Яна Сергеевна, Абросимов Э.А.** Онтология группы роботов, выполняющих поиск объектов во взаимодействии с сервисами интеллектуального пространства. (дистанционно)
13. **Мигранов А.Б., Богданов Динар Рафаэльевич, Даринцев О.В., Насибуллаев И.Ш., Копьев А.С.** Модульный мобильный робот для проведения инспекции трубопроводов сложной топологии. (дистанционно)
14. **Носиков Максим Владимирович, Войнов И.В., Морозов Б.А.** Разработка и экспериментальные исследования радиационно-стойких манипуляционных систем для герметичных камер. (дистанционно)

30 сентября 2021 г., четверг

15. **Петунин Александр Александрович, Хачай М.Ю., Уколов С.С.** Эффективная маршрутизация робота/беспилотного летательного аппарата в задачах с условиями предшествования.
16. **Семашкин Евгений Николаевич.** Пути учёта влияния пыледымовых помех на оптические каналы управления танковых ракет.
17. **Сергеев С.Ф., Ипатов О.С., Хомяков А.В.** Взаимодействие человека и робота: проблема интеллектуального техно-симбиоза.
18. **Сильников Михаил Владимирович, Якушенко Е.И., Васильев С.Н., Галяев А.А., Залетин В.В.** Синергетическая интеграция мехатронных систем для организации эффективного противодействия скоординированному действию торпед противника.
19. **Чеботарев Юрий Сергеевич, Дикарев В.А., Харламов М.М.** Некоторые аспекты коллаборативного взаимодействия космонавтов с антропоморфными робототехническими системами для пилотируемых космических полетов (дистанционно) (не оплачено)
20. **Шурыгин В.А., Серов В.А., Ковшов И.В., Устинов С.А.** Научно-технические проблемы применения робототехнических комплексов для глушения аварийных подводных нефтяных и газовых скважин.